

МИНИСТЕРСТВО НАУКИ И ВЫСШЕГО ОБРАЗОВАНИЯ РЕСПУБЛИКИ КАЗАХСТАН
КАЗАХСКИЙ НАЦИОНАЛЬНЫЙ ИССЛЕДОВАТЕЛЬСКИЙ ТЕХНИЧЕСКИЙ УНИВЕРСИТЕТ ИМ.К.И.САТПАЕВА

СПИСОК НАУЧНЫХ ТРУДОВ
Докторанта по образовательной программе 6D071200 – «Машиностроение»
Наурушева Батыра Кабировича

№ п/п	Наименование	Характер издания	Выходные данные	Кол стр.	Соавторы
1	2	3	4	5	6
Публикации в международных рецензируемых научных журналах, входящие в БД Scopus/Web of Science					
1	Structurally parametric synthesis and position analysis of a robomech class parallel manipulator with two end-effectors, Article	электронный	IAENG International Journal of Applied Mathematics, V 5, I 1-77, 1 January 2020, P 1-11 ISSN: 19929978 Scopus, Applied Mathematics – 49% процентиль	11	Baigunchekov, Z., Zhumasheva, Z., Mustafa, A., Kairov, R., Amanov, B.
2	Synthesis of cartesian manipulator of a class RoboMech, Conference Paper	электронный	Mechanisms and Machine Science, V 66, 2019, P 69-76. ISSN: 22110984 DOI: 10.1007/978-3-030-00365-4_9 Scopus, Mechanical Engineering – 25% процентиль	7	Zh. Baigunchekov, S. Ibrayev, M. Izmambetov, T. Baigunchekov, A. Mustafa
3	Parallel manipulator of a class RoboMech, Conference Paper	электронный	Lecture Notes in Electrical Engineering Volume 408, 2017, Pages 547-557 ISSN: 18761100 DOI: 10.1007/978-981-10-2875-5_45 Scopus, Industrial and Manufacturing Engineering – 33% процентиль	10	Baigunchekov, Z., Kalimoldayev, M., Ibrayev, S., Izmambetov, M., Baigunchekov, T., Aisa, N.
Статьи в изданиях, рекомендованных Комитетом по обеспечению качества в сфере науки и высшего образования МНВО РК					
4	Кинетостатический анализ параллельного манипулятора с двумя рабочими органами	электронный	Механика и технология, - Тараз, Республика Казахстан, № 4 (66), 2019 г. – С. 21-28	7	Дүйсенбек Ә.Н.

«10» апрель 2025 г.

Автор работ

Заместитель директора

Департамента стратегического развития

Главный ученый секретарь



Наурушев Б. К.

Г.А. Буршукова

К.В. Турмагамбетова

МИНИСТЕРСТВО НАУКИ И ВЫСШЕГО ОБРАЗОВАНИЯ РЕСПУБЛИКИ КАЗАХСТАН
КАЗАХСКИЙ НАЦИОНАЛЬНЫЙ ИССЛЕДОВАТЕЛЬСКИЙ ТЕХНИЧЕСКИЙ УНИВЕРСИТЕТ ИМ.К.И.САТПАЕВА

			ISSN 2308-9865		
5	Структурно-параметрический синтез плоского параллельного манипулятора с двумя рабочими органами	электронный	Механика и технология, - Тараз, Республика Казахстан, № 4 (66), 2019 г. – С. 29-41 ISSN 2308-9865	12	Дүйсенбек Ә.Н.
6	The Possibilities of Using a Planar Parallel Manipulator with two End-Effectors for Moving Workpieces	электронный	Университет еңбектері-Труды университета, - Караганда, Республика Казахстан, № 1, 2025г. – С. 59-63 ISSN 2710-3382, DOI: 10.52209/1609-1825_2025_1_59	5	Nugman E., Baigunchekov Zh.
Международные научно-практические конференции					
7	Parallel Manipulator of a Class RoboMech with Two End-Effectors, Conference Paper	электронный	Lecture Notes in Engineering and Computer Science Volume 2240, 2019, Pages 449-454 ISSN: 20780958	5	Baigunchekov, Z., Zhumasheva, Z., Mustafa, A., Kairov, R., Amanov, B.
8	Synthesis of the Intellectual Parallel Manipulator with Two Degrees of Freedom	электронный	DEStech Transactions on Engineering and Technology Research, 2017, volume 162, p. 361-365. DOI 10.12783/dtetr/amsm2017/14871	4	Zh. Baigunchekov, S. Ibrayev, M. Izmambetov, T. Baigunchekov
9	New type cam-screw mechanical press	электронный	Engineering for Rural Development Volume 16, 2017, Pages 36-41 16th International Scientific Conference Engineering for Rural Development; Jelgava; Latvia; 24 May 2017 до 26 May 2017; Код 131321, ISSN: 16913043	5	Askarov, E., Zhauyt, A., Abilkaiyr, Z., Zhankeldi, A.
10	Kinematic synthesis of initial kinematic chains	электронный	Engineering for Rural Development, Pages 155-169, 15th International Scientific Conference on Engineering for Rural Development; Jelgava; Latvia; 25 May 2016 до 27 May 2016; Код 122094, ISSN: 16913043	14	Kosbolov, S., Tulegenova, K., Bekenov, E., Zhauyt, A.

«10» апрель 2025 г.

Автор работ

Заместитель директора
Департамента стратегического развития

Главный ученый секретарь



Наурушев Б. К.

Г.А. Буршукова

К.В. Турмагамбетова

МИНИСТЕРСТВО НАУКИ И ВЫСШЕГО ОБРАЗОВАНИЯ РЕСПУБЛИКИ КАЗАХСТАН
КАЗАХСКИЙ НАЦИОНАЛЬНЫЙ ИССЛЕДОВАТЕЛЬСКИЙ ТЕХНИЧЕСКИЙ УНИВЕРСИТЕТ ИМ.К.И.САТПАЕВА

11	Synthesis of Reconfigurable Positioning Parallel Manipulator of a Class RoboMech	электронный	2018 International Conference on Reconfigurable Mechanisms and Robots, ReMAR 2018 - Proceedings 28 August 2018, Номер статьи 8449852	6	Baigunchekov Z., Ibrayev S., Izmambetov M., Zhumasheva Z., Baigunchekov T., Mustafa A., Sagyntay M.
12	Synthesis of Intellectual Parallel Manipulator with Two Degrees of Freedom	электронный	2017 2nd International Conference on Applied Mathematics, Simulation and Modelling, August 6-7, Phuket, Thailand, 2017, pp. 361-365., ISSN 1951-6851	4	Zh. Baigunchekov, S. Ibrayev, M. Izmambetov, T. Baigunchekov
13	Synthesis of Cartesian manipulator of a class RoboMech	электронный	4th IFToMM Symposium on Mechanisms design for Robotics, September 11-13, 2018, Udine, Italy.	2	Baigunchekov Z., Ibrayev S., Izmambetov M., Baigunchekov T., Mustafa A.
Патенты					
14	Исполнительный механизм робота с двумя схватами	электронный	<u>Патент</u> на полезную модель №4389. НИИС РК. Бюллетень №44 – 01.11.2019	-	Измамбетов М.Б., Байгунчеков Ж.Ж., Дүйсенбек Ә.Н.
Монографии, учебные пособия					
15	Синтез и анализ плоских исполнительных механизмов манипуляционных роботов параллельной структуры с двумя рабочими органами	электронный	Монография: Издание Каз НИТУ имени К.И. Сатпаева, г. Алматы, ISBN 978-601-269-068-2	14	Байгунчеков Ж.Ж., Измамбетов М.Б., Байгунчеков Т.Ж.

«10» апреля 2025 г.

Автор работ

Заместитель директора

Департамента стратегического развития

Главный ученый секретарь



Наурушев Б. К.

Г.А. Буршукова

К.В. Турмагамбетова